

操作,获得成功的操作方案来指导实际操作.而且还可利用此拟实环境辅助微操作工具 Z 方向高精度定位(详见参考文献[5]和[6]),解决微操作系统难以用传统的检测、定位方法获取深度信息的问题,这是拟实环境对于实际微操作无可替代的促进作用.

参考文献(References)

- [1] Zhao X, Lu G Z and Zhang J X. Real and virtual micro operation environment [A]. Proceedings of the Lasted Int Conf., Robotics and Applications [C], Santa Barbara, California, 1999, 169 - 173
- [2] Born M and Wolf E. Principles of Optics [M]. London: Pergamon, 1965
- [3] Wang Zhujiang and Wu Shudong. Imaging Optics [M]. Beijing: Science Publishing Company, 1991 (in Chinese)
- [4] Liu Lianchen. Study on micro-operating robot and its micro-visual servo control system [D]. Tianjin: Nankai University, 1998 (in

Chinese)

- [5] Xie Shaorong, Peng Shangxian, Zhao Xin, et al. Study on Z-directional position method of micro-tool based on virtual microscope [J]. High Technology Letters, 2001, 11(9): 72 - 75 (in Chinese)
- [6] Xie Shaorong. Study on the virtual environment of micro systems [D]. Tianjin: Tianjin University, 2000 (in Chinese)

本文作者简介

谢少荣 1972 年生, 2001 年 3 月于天津大学获博士学位, 现在上海大学做博士后研究工作. 主要研究方向: 智能机器人及机电自动化, 虚拟现实 Email: xieshaorong@x263.net

彭商贤 1932 年生, 天津大学教授, 博士生导师, 智能机械研究所所长. 主要研究领域: 智能机器人及机电自动化.

赵新 1968 年生, 南开大学机器人及信息自动化研究所副教授. 主要研究方向: 智能机器人, 虚拟现实.

卢桂章 1938 年生, 南开大学教授, 博士生导师, 信息学院院长. 主要研究领域: 机器人学, 信息自动化.

第二十一届中国控制会议

征文通知

征文范围

非线性系统; 系统建模与辨识; 专家智能控制; 最优控制; 稳定性分析; CIMS; 鲁棒控制; 变结构控制; 机器人控制; H_∞ 控制; 分布参数系统; 故障检测与诊断; 预测控制; DEDS 与 HDS; 电力系统; 随机控制; 大规模、复杂系统; 交通系统; 自适应控制; 过程控制; 社会经济系统; 模型降价; 模糊系统与控制; 生态环境系统; 优化方法; 神经网络.

上述各方面的实际应用.

投稿说明

1. 所有稿件(包括论文、邀请组说明及其论文摘要)务必投给程序委员会秘书处.
2. 既可以网上投稿, 也可以通过邮局投稿. 选择其中一种方式即可. 千万不要两种方式都用, 以免造成重复投稿.
3. 有关网上投稿的说明及注意事项请查看程序委员会的网页: <http://ccc.iss.ac.cn>
4. 通过邮局投寄的稿件, 要求一式三份, 并附页说明: 论文项目、摘要、3~5 个关键词, 联系人的姓名、地址、电话、Email 等.
5. 拟组织邀请组的组织者, 需提供 1000 字的组织说明及该组全部拟邀请论文的详细摘要. 同一特邀组论文的主题应鲜明、集中.

重要日期

论文投稿截止: 2002 年 3 月 15 日; 论文录取通知: 2002 年 4 月 15 日; 激光稿寄到时间: 2002 年 5 月 30 日.

程序委员会秘书处

刘智敏 教授

北京中关村, 中国科学院系统科学所 邮编: 100080

电话: 86-10-62532161 传真: 86-10-62587343

Email: ccc@control.iss.ac.cn 网址: <http://ccc.iss.ac.cn>

组织委员会秘书处

黄承祉 高工

杭州玉泉, 浙江大学控制系 邮编: 310027

电话: 0571-87951887 传真: 0571-87951887

Email: sqwang@ripc.zju.edu.cn