

bounded, and furthermore, by choosing the suitable solution of the inequalities, any tracking accuracy can be achieved. It is worth mentioning that due to the uniqueness of our variable structure observer and controller, the robustness of the closed system is significantly improved.

## References:

- [1] KANELAKOPOULOS Z, KOKOTOVIC P, MORSE A. Systematic design of adaptive controllers for feedback linearizable systems [J]. *IEEE Trans on Automatic Control*, 1991, 36(11):1241 – 1253.
- [2] PAN Z, BASAR T. Adaptive controller design for tracking and disturbance attenuation in parametric strict-feedback nonlinear systems [J]. *IEEE Trans on Automatic Control*, 1998, 43(8):1066 – 1083.
- [3] MARINO R, TOMEI P. Global adaptive output-feedback control of nonlinear systems – Part I, II [J]. *IEEE Trans on Automatic Control*, 1993, 38(1):17 – 48.
- [4] DING Z. Global adaptive output feedback stabilization of nonlinear systems of any relative degree with unknown high-frequently gains [J]. *IEEE Trans on Automatic Control*, 1998, 43(10):1442 – 1446.
- [5] JIANG Z P, HILL D. Passivity and disturbance attenuation via output feedback for uncertain nonlinear systems [J]. *IEEE Trans on Automatic Control*, 1998, 43(7):992 – 997.
- [6] AHMED A T, LAMNABHI L F. Sliding observer-controller design for uncertain triangular nonlinear systems [J]. *IEEE Trans on Automatic Control*, 1999, 44(6):1244 – 1249.
- [7] FREEMAN R, KOKOTOVIC P. Design of ‘softer’ robust nonlinear control laws [J]. *Automatica*, 1993, 29(6):1425 – 1437.
- [8] OH S, KHALIL H. Nonlinear output-feedback tracking using observer and variable structure control [J]. *Automatica*, 1997, 33 (10): 1845 – 1856.

## 作者简介:

- 张侃健 (1972—),男,东南大学自动化研究所副教授,目前主要研究方向为非线性系统的鲁棒控制,E-mail:kjzhang@seu.edu.cn;
- 冯纯伯 (1928—),男,东南大学自动化研究所教授,博士生导师,中国科学院院士,目前主要从事非线性控制系统的研究,E-mail:chunbo@seu.edu.cn;
- 费树岷 (1961—),男,东南大学自动化研究所教授,博士生导师,主要研究方向为非线性控制系统设计与综合,鲁棒控制,自适应控制,时滞系统分析和综合,混杂系统控制设计等.

## 《JESTC》(英文学报《中国电子科技》)

### 创刊征稿

国家科技部和教育部已行文批准创办英文学报《Journal of Electronic Science and Technology China》(缩写《JESTC》,中译刊名《中国电子科技》,刊号:CN51 – 1658/TN).本刊是教育部主管,电子科技大学主办,反映我国电子科研成果的学术类季刊,设有学术论文,技术报告,前沿综述,研究快报,成果推广等栏目,主要面向海内外发行;本刊高起点,高目标,学校重视,将力争在短期内办成被国内外重要数据库收录的精品期刊.

《JESTC》、《电子科技大学学报》、《电子科技大学学报(社科版)》由电子科技大学学报编辑部编辑出版.2003年电子科技大学学报荣获第二届国家期刊提名奖,在全国180个获奖科技期刊中位居第37名.

热忱欢迎高校师生和科技工作者投稿,为繁荣我国学术交流做积极贡献.投稿格式请访问:<http://www.news.uestc.edu.cn/mag/nature.asp>

向广大论文作者致以诚挚的谢意!

地址:四川成都 电子科技大学学报编辑部 邮编:610054

E-mail: Journal@uestc.edu.cn xuebao@uestc.edu.cn

xbshkb@uestc.edu.cn

Tel: 028 – 83202308 83201443 <http://www.uestc.edu.cn>