

*periment Design and Data Analysis* [M]. New York: Academic Press, 1977.

[2] LJUNG L. *System Identification: Theory for the User* [M]. Englewood Cliffs, New Jersey: Prentice-Hall, 1987.

[3] WALTER E, PRONZATO L. *Identification of Parametric Models from Experimental Data* [M]. Paris, Berlin, Heidelberg, New York: Springer-Verlag, 1997.

[4] AGARWAL R P. *Difference Equations and Inequalities: Theory, Methods and Applications* [M]. 2nd ed. New York: MarcelDekker Inc, 2000.

[5] 袁亚湘, 孙文瑜. 最优化理论方法 [M]. 北京: 科学出版社,

1997.  
(YUAN Yaxiang, SUN Wenyu. *Optimization, Theory and Methods* [M]. Beijing: Science Press, 1997.)

作者简介:

刘则毅 (1958 —), 男, 博士, 教授, 现在天津大学理学院数学系任教, 主要从事智能算法、计算机图形算法等方面的教学和研究工作, E-mail: zeyiliu@public.tpt.tj.cn;

喻文焕 (1940 —), 教授, 1989年毕业于美国康涅狄克大学, 获得博士学位, 主要从事系统辨识、最优控制、偏微分方程反问题的理论与应用研究.

### 下 期 要 目

现代控制系统设计在倒立摆基准设计问题中的应用专辑 ..... 申铁龙, 梅生伟, 王宏, 陈增强等编辑

多时变时滞系统的鲁棒稳定及有界实引理的时滞相关条件 ..... 何勇, 吴敏

鲁棒极点配置约束下的模糊控制系统设计 ..... 苗志宏, 李洪兴

机器人轨迹跟踪的间接自适应模糊控制(英文) ..... 吴玉香, 王灏, 毛宗源, Peter K. S. TAM

基于人工协调场的多移动机器人实时协调避碰规划 ..... 景兴建, 王越超, 谈大龙

基于自适应神经网络的不确定非线性系统的模糊跟踪控制 ..... 刘亚, 胡寿松

考虑执行机构饱和的轧机速度鲁棒控制研究 ..... 方一鸣, 刘仙, 高庆, 王益群

带有两个动量飞轮刚体航天器的姿态非完整运动规划问题 ..... 戈新生, 陈立群, 刘延柱

一种基于工况分解的热工过程非线性控制模型建立方法及应用 ..... 刘红波, 李少远, 柴天佑

模糊神经网络在非线性短期负荷预测中的应用 ..... 杨奎河, 王宝树, 赵玲玲

非线性时滞系统的观测器设计 ..... 张宪福, 程兆林

区间离散广义系统状态反馈鲁棒  $H_\infty$  控制 ..... 舒伟仁, 张庆灵

不确定控制系统概率鲁棒性分析——自适应重要抽样法 ..... 吴淮宁, 蔡开元

一类带时滞状态扰动系统的自适应鲁棒镇定 ..... 王中生, 廖晓昕

滑模预测离散变结构控制 ..... 宋立忠, 陈少昌, 姚琼荃

线性分式不确定系统保成本控制及其鲁棒界 ..... 张冬雯, 伍清河

线性系统区域稳定的可靠控制 ..... 王福忠, 姚波, 张嗣瀛