

- 1999, 45(2): 310 – 322.
- [4] BHUSHAN M, RENGASWAMY R. Design of sensor network based on the SDG of the process for efficient fault diagnosis[J]. *Industrial and Engineering Chemistry Research*, 2000, 39(4): 999 – 1019.
- [5] BHUSHAN M, RENGASWAMY R. Design of sensor location based on various fault diagnostic observability and reliability criteria[J]. *Computers and Chemical Engineering*, 2000, 24(2-7): 735 – 741.
- [6] BHUSHAN M, RENGASWAMY R. Comprehensive design of a sensor network for chemical plants based on various diagnosability and reliability criteria, part 1: Framework[J]. *Industrial and Engineering Chemistry Research*, 2002, 41(7): 1826 – 1839.
- [7] BHUSHAN M, RENGASWAMY R. Comprehensive design of a sensor network for chemical plants based on various diagnosability and reliability criteria, part 2: Applications[J]. *Industrial and Engineering Chemistry Research*, 2002, 41(7): 1840 – 1860.
- [8] 杨帆, 萧德云. 故障检测的可靠性描述及传感器分布优化算法[J]. 应用科学学报, 2006, 24(2): 125 – 130.
(YANG Fan, XIAO Deyun. Reliability description of fault detection and optimization algorithm of sensor location[J]. *Journal of Applied Sciences*, 2006, 24(2): 125 – 130.)
- [9] IRI M, AOKI K, O'SHIMA E, et al. A graphical approach to the problem of locating the origin of the system failure[J]. *Journal of Operations Research*, 1980, 23(4): 295 – 311.
- [10] 胡玉胜. 有环·动态Bayes网络研究及其应用[D]. 北京: 北京科技大学, 2001.
(HU Yusheng. *The research and application of cyclic and dynamic Bayes network*[D]. Beijing: University of Science and Technology Beijing, 2001.)
- [11] KOKAWA M, MIYAZAKI S, SHINGAI S. Fault location using digraph and inverse direction search with application[J]. *Automatica*, 1983, 19(6): 729 – 735.

作者简介:

杨帆 (1980—), 男, 清华大学自动化系博士研究生, 主要从事安全评估、故障诊断研究, E-mail: yang-f98@mails.thu.edu.cn;

萧德云 (1945—), 男, 清华大学自动化系教授、博士生导师, 主要从事辨识建模、故障诊断、混合动态系统、多传感器融合、计算机控制系统、城市智能交通系统等领域的教学和科研工作, E-mail: xiaody@tsinghua.edu.cn.

下 期 要 目

- 基于新模型的多目标Memetic算法及收敛分析 魏静萱, 王宇平
- Hammerstein-Wiener模型最小二乘向量机辨识及其应用 宋海鹰, 桂卫华, 阳春华
- 两种连接形式的拖挂式移动机器人路径跟踪控制 苑晶, 黄亚楼, 孙凤池
- 脉冲切换系统的鲁棒 H_∞ 动态输出反馈控制 李娇, 刘玉忠
- 不确定双向联想记忆神经网络的稳定性分析 关焕新, 王占山, 张化光
- 网络控制系统的 H_∞ 状态反馈控制器设计 郭亚锋, 李少远
- 线性不确定系统的 H_∞ 状态反馈鲁棒重复控制 吴敏, 兰永红, 余锦华, 何勇
- 基于支持向量机的参数自整定PID非线性系统控制 刘涵, 刘丁
- 基于多近似模型的交互式遗传算法 巩敦卫, 周勇, 郭一楠
- 测量数据丢失的随机不确定离散系统的鲁棒 H_2 状态估计 王武, 杨富文, 詹耀清
- 基于LMI与相对测量转换的深空飞行器编队控制 李鹏, 崔平远, 崔祜涛
- 基于混沌遗传算法的柔性机械手滑模控制器优化设计 张袅娜, 张德江, 冯勇
- 具有快变时延和丢包的神经网络系统镇定 张冬梅, 俞立, 周明华
- 压电迟滞系统的3阶滑模跟踪控制器设计 王伟, 刘向东
- 离散广义系统的严格耗散分析与控制 李琴, 靖新, 张庆灵, 衣娜
- 运动控制中的鲁棒自适应死区补偿 王中华, 张勇