

- [11] 韩京清. 自抗扰控制技术——估计补偿不确定因素的控制技术[M]. 北京: 国防工业出版社, 2008. 09: 19–20.
(HAN Jingqing. *Active Disturbance Rejection Control Technique – the Technique for Estimating and Compensating the Uncertainties*[M]. Beijing: Publishing House of National Defence Industry, 2008.)
- [12] 黄焕袍, 万辉, 韩京清. 安排过渡过程是提高闭环系统“鲁棒性、适应性和稳定性”的一种有效方法[J]. 控制理论与应用, 2001, 18(增): 89–94.
(HUANG Huanpao, WAN Hui, HAN Jingqing. Arranging the transient process is an effective method improved the “robustness, adaptability and stability” of closed-loop system[J]. *Control Theory & Applications*, 2001, 18(增): 89–94.)
- [13] 韩京清. 从PID技术到“自抗扰控制”技术[J]. 控制工程, 2002, 9(3): 13–18.
(HAN Jingqing. From PID technique to active disturbances rejection control technique[J]. *Control Engineering of China*, 2002, 9(3): 13–18.)
- [14] 张荣, 韩京清. 用模型补偿自抗扰控制器进行参数辨识[J]. 控制理论与应用, 2000, 17(1): 79–81.
(ZHANG Rong, HAN Jingqing. Parameter identification by model compensation auto disturbance rejection controller[J]. *Control Theory & Applications*, 2000, 17(1): 79–81.)
- [15] 刘翔, 李东海, 姜学智, 等. 自抗扰控制器在高阶系统中应用的仿真[J]. 清华大学学报(自然科学版), 2001, 41(6): 95–99.
(LIU Xiang, LI Donghai, JIANG Xuezhi, et al. Simulation study of auto disturbance rejection controller for high-order systems[J]. *Journal of Tsinghua University(Science and Technology)*, 2001, 41(6): 95–99.)
- [16] 黄一, 张文革. 自抗扰控制器的发展[J]. 控制理论与应用, 2002, 19(4): 485–491.
(HUANG Yi, ZHANG Wenge. Development of active disturbance rejection controller[J]. *Control Theory & Applications*, 2002, 19(4): 485–491.)
- [17] 张志涌. 精通MATLAB 6.5版[M]. 北京航空航天大学出版社, 2004.
(ZHANG Zhiyong. *MATLAB 6.5*[M]. Beijing: Publishing House of BeiHang University, 2004.)

作者简介:

- 夏卫星 (1985—), 男, 硕士研究生, 研究方向为载运工具运用工程—航行监测与控制, E-mail: 596978805@qq.com;
- 杨晓东 (1963—), 男, 教授, 博士生导师, 研究方向为载运工具运用工程—航行监测与控制, E-mail: yangxd@163.com;
- 施闻明 (1982—), 男, 博士研究生, 研究方向为载运工具运用工程—航行监测与控制, E-mail: shiwenming_2005@126.com.

第21届中国过程控制会议在杭州电子科技大学召开

2010年8月7日至8日, 由中国自动化学会过程控制专业委员会主办, 杭州电子科技大学承办, 浙江省自动化学会、《控制工程》编辑部、浙江大学、浙江工业大学、浙江理工大学协办的第21届中国过程控制会议(CPCC2010), 在杭州电子科技大学下沙校区科技馆召开。

中国工程院院士、东北大学柴天佑教授担任本届会议程序委员会主席, 杭州电子科技大学校长薛安克教授担任本届会议大会组委会主席。中国自动化学会理事长、浙江大学孙优贤院士, 浙江省科协党组书记鲁善增, 杭州电子科技大学副校长朱泽飞教授, 中国自动化学会过程控制专委会主任柴天佑院士等先后在开幕式上致辞。哈尔滨工业大学王子才院士、航天科工集团李伯虎院士、国家自然科学基金委自动化处处长王成红教授、浙江省科协王忠民部长等莅会。来自海内外过程控制领域的320余位专家、代表出席。

本届会议分别举行了大会报告会、分组报告会和大会专题讨论会。孙优贤院士、李伯虎院士、王成红教授, 澳大利亚Newcastle大学教授、IEEE Fellow付敏跃博士, Honeywell自动控制集团公司首席科学家卢祝新博士分别为大会作了题为“超高速大型工程系统控制理论、关键技术及控制装备”、“复杂系统建模仿真技术中的几个问题”、“控制领域几个新方向之浅见”、“网络化控制系统: 机遇和挑战”、“模型预测区域控制与企业优化”的学术报告。报告从国家重大工程需求、建模仿真技术、控制技术应用和学科前沿等多角度探讨了控制科学和工程将面临的机遇和挑战。

会议期间, 英国Manchester大学和东北大学王宏教授、美国Case Western Reserve大学林威教授、美国南加州大学秦泗钊教授、新加坡国立大学葛树志教授、澳大利亚Newcastle大学付敏跃教授、香港中文大学孟庆虎教授、加拿大Concordia大学苏春翌教授、浙江大学苏宏业教授和北京航空航天大学郭雷教授等9位海内外杰出学者, 在“过程控制科学与工程进展”大会专题讨论会上作了主题发言。

本届会议共收到投稿论文554篇, 内容涵盖工业过程建模、仿真和辨识、先进控制、故障诊断、自动化装置、预测控制、非线性控制、流程工业优化、生产安全与控制等30余个研究方向。经审稿委员会评审推荐和杂志社组织专家复审, 录用发表论文218篇, 分别发表在《控制理论与应用》、《化工学报》、《浙江大学学报(工学版)》、《浙江大学学报(英文版)》、《控制工程》、《科技通报》、《江南大学学报》(自然科学版)、《杭州电子科技大学学报》等8本期刊上。

(下转第1286页)